



WISSENSCHAFTLICHE HILFSKRAFT

MITARBEIT IM BEREICH ROBOTERBASIERTE INSPEKTION IN DER KREISLAUFFABRIK

© Juth@PHotographer2017

BESCHREIBUNG

In einer Kreislaufwirtschaft ist die erste **Befundung** eines Produktes entscheidend, um seinen Zustand zu bestimmen und zu entscheiden, ob es wiederaufbereitet oder entsorgt werden sollte. Ein **roboterbasiertes Messsystem**, das autonom Aufnahmeposen wählt, kann diesen Prozess erheblich optimieren. Dabei müssen insbesondere Komponenten und Baugruppen identifiziert werden aber auch Defekte sollen frühzeitig erkannt werden.

Für die Mitarbeit in diesem Forschungsbereich suche ich ab sofort eine **wissenschaftliche Hilfskraft**, die Lust hat, an **praktischen Aufgaben** zu arbeiten.

Mögliche Aufgaben sind:

- Konstruktion in CAD
- KI-Programmierung
- Robotersimulationen
- Datenauswertung
- Literaturrecherche

Du hast Interesse an einer Mitarbeit? Dann sende mir Deinen **Lebenslauf** und **Notenauszug** zu.

ANFORDERUNGEN

- Motivation und Interesse, sich in neue Themen einzuarbeiten
- Zuverlässige und eigenständige Arbeitsweise
- Gute Deutsch- oder Englischkenntnisse

WEITERE INFORMATIONEN

- Beginn: ab sofort oder nach Vereinbarung
- Umfang: nach Absprache (20-40h/Monat)
- Fachrichtung: Maschinenbau, Wirtschaftsingenieurwesen, Mechatronik o.Ä.
- Interesse an langfristiger Zusammenarbeit

KONTAKT



Dominik Koch, M.Sc.
Gebäude 50.36, Raum 116
Tel.: +49 1523 9502626
E-Mail: dominik.koch@kit.edu